МИНИСТЕРСТВО НАУКИ И ВЫСШЕГО ОБРАЗОВАНИЯ РОССИЙСКОЙ ФЕДЕРАЦИИ

ФЕДЕРАЛЬНОЕ ГОСУДАРСТВЕННОЕ БЮДЖЕТНОЕ ОБРАЗОВАТЕЛЬНОЕ УЧРЕЖДЕНИЕ ВЫСШЕГО ОБРАЗОВАНИЯ

"БРАТСКИЙ ГОСУДАРСТВЕННЫЙ УНИВЕРСИТЕТ"

УТВЕРЖД	ĮАЮ
Проректор по учеб	бной работе
	_Е.И.Луковникова
08 мая	2024 г.

РАБОЧАЯ ПРОГРАММА ДИСЦИПЛИНЫ Б1.В.01.07 Машины непрерывного транспорта

Закреплена за кафедрой Подъемно-транспортных, строительных и дорожных машин и оборудования

Учебный план bs230302_24_СДМ.plx

23.03.02 Наземные транспортно-технологические комплексы

Квалификация Бакалавр

Форма обучения заочная

Общая трудоемкость 6 ЗЕТ

Виды контроля на курсах:

Экзамен 2

Распределение часов дисциплины по курсам

Курс		2			
Вид занятий	УП	РΠ	Итого		
Лекции	4	4	4	4	
Лабораторные	2	2	2	2	
Практические	2	2	2	2	
В том числе инт.	4	4	4	4	
В том числе в форме практ.подготовки	4	4	4	4	
Итого ауд.	8	8	8	8	
Контактная работа	8	8	8	8	
Сам. работа	199	199	199	199	
Часы на контроль	9	9	9	9	
Итого	216	216	216	216	

УП: bs230302 24 СДМ.plx Программу составил(и): к.т.н., доц., Жмуров Вадимир Витальевич Рабочая программа дисциплины Машины непрерывного транспорта разработана в соответствии с ФГОС: Федеральный государственный образовательный стандарт высшего образования - бакалавриат по направлению подготовки 23.03.02 Наземные транспортно-технологические комплексы (приказ Минобрнауки России от 07.08.2020 г. № 915) составлена на основании учебного плана: 23.03.02 Наземные транспортно-технологические комплексы утвержденного приказом ректора от 30.01.2024 № 32. Рабочая программа одобрена на заседании кафедры Подъемно-транспортных, строительных и дорожных машин и оборудования Протокол от 22.02.2024 г. № 8 Срок действия программы: 2024-2027 уч.г. Зав. кафедрой Зеньков С.А. Председатель МКФ Варданян М.А. Протокол от 05.03.2024 г. № 7 Ответственный за реализацию ОПОП ___ Зеньков С.А.

Директор библиотеки _____ Сотник Т.Ф.

Визирование РПД для исполнения в очередном учебном году
Председатель МКФ
2025 г.
Рабочая программа пересмотрена, обсуждена и одобрена для исполнения в 2025-2026 учебном году на заседании кафедры Подъемно-транспортных, строительных и дорожных машин и оборудования
Внесены изменения/дополнения (Приложение)
Протокол от 2025 г. № Зав. кафедрой
Визирование РПД для исполнения в очередном учебном году
Председатель МКФ
2026 г.
Рабочая программа пересмотрена, обсуждена и одобрена для исполнения в 2026-2027 учебном году на заседании кафедры Подъемно-транспортных, строительных и дорожных машин и оборудования
Внесены изменения/дополнения (Приложение)
Протокол от 2026 г. № Зав. кафедрой
Визирование РПД для исполнения в очередном учебном году
Председатель МКФ
2027 г.
Рабочая программа пересмотрена, обсуждена и одобрена для исполнения в 2027-2028 учебном году на заседании кафедры Подъемно-транспортных, строительных и дорожных машин и оборудования
Внесены изменения/дополнения (Приложение)
Протокол от 2027 г. № Зав. кафедрой
Визирование РПД для исполнения в очередном учебном году
Председатель МКФ
2028 г.
Рабочая программа пересмотрена, обсуждена и одобрена для исполнения в 2028-2029 учебном году на заседании кафедры Подъемно-транспортных, строительных и дорожных машин и оборудования
Внесены изменения/дополнения (Приложение)
Протокол от 2028 г. № Зав. кафедрой

1. ЦЕЛИ ОСВОЕНИЯ ДИСЦИПЛИНЫ

1.1 Основной целью изучения дисциплины является изучение назначения, разнообразия, устройства и принципа работы подъемно-транспортной техники, применяемой на стройках народного хозяйства и в строительной индустрии; умение пользоваться нормативными документами и стандартами для теоретического обоснования, расчетов, элементов исследования и разработки новых конструкций подъемно-транспортных машин, получение сведений по рациональной и безопасной эксплуатации, комплектованию, а также проблемах и путях совершенствования этих машин.

	2. МЕСТО ДИСЦИПЛИНЫ В СТРУКТУРЕ ООП							
Ці	икл (раздел) ООП:	Б1.В.01.07						
2.1	Требования к предварт	ительной подготовке обучающегося:						
2.1.1	Теория механизмов и ма	ишин						
2.1.2	Теория наземных транспортно-технологических машин							
2.1.3	Детали машин							
2.2	Дисциплины и практи предшествующее:	ки, для которых освоение данной дисциплины (модуля) необходимо как						
2.2.1	Системы управления и а	втоматизация транспортно-технологических машин						
2.2.2	Эксплуатация подъемно	-транспортных, строительных, дорожных машин и оборудования						
2.2.3	Эффективность исполь-	вования транспортно-технологических систем						

3. КОМПЕТЕНЦИИ ОБУЧАЮЩЕГОСЯ, ФОРМИРУЕМЫЕ В РЕЗУЛЬТАТЕ ОСВОЕНИЯ ДИСЦИПЛИНЫ (МОДУЛЯ)

ПК-4: Способен к организации поставок строительных машин и механизмов, используемых для производства работ на объекте капитального строительства и организации контроля ведения учетной и отчетной документации по их эксплуатации

	по их эксплуатации								
Индикатор 1	ПК-4.1 Организует поставку строительных машин и механизмов, используемых для производства работ на								
	объекте капитального строительства.								
Индикатор 1	ПК-4.2 Осуществляет контроль ведения учетной и отчетной документации по эксплуатации строительных								
	машин и механизмов, эксплуатируемых на объекте капитального строительства.								

В результате освоения дисциплины обучающийся должен

3.1	Знать:
3.1.1	- основные методы организации поставки строительных машин и механизмов на производстве работ на объектах капитального строительства; - основные методы осуществления контроля ведения учетной и отчетной документации по эксплуатации строительных машин и механизмов на производстве работ на объектах капитального строительства;
3.1.2	
3.2	Уметь:
3.2.1	- пользоваться основными методами организации поставки строительных машин и механизмов на производстве работ на объектах капитального строительства; - пользоваться основными методами контроля ведения учетной и отчетной документации по эксплуатации строительных машин и механизмов на производстве работ на объектах капитального строительства;
3.2.2	
3.3	Владеть:
3.3.1	- основными методами организации поставки строительных машин и механизмов на производстве работ на объектах капитального строительства основными методиками контроля ведения учетной и отчетной документации по эксплуатации строительных машин и механизмов на производстве работ на объектах капитального строительства
3.3.2	

	4. СТРУКТУРА И СОДЕРЖАНИЕ ДИСЦИПЛИНЫ (МОДУЛЯ)									
Код	Код Вид Наименование разделов и Семестр / Часов Компетен- Литература Инте Примечані									
занятия	занятия	тем	Курс		ции		ракт.			
	Раздел	Раздел 1. Назначение и								
		клас-сификация машин								
		непрерывного транс-порта,								
		режимы рабо-ты и условия								
		экс-плуатации								

1.1	Лек	Негионализа и ите самфиналия	2	0,5	ПК-4	Л1.1	0,5	ПК-4.1, ПК-
1.1	JICK	Назначение и классификация машин не-прерывного транспорта, режимы работы и условия эксплуатации	2	0,3	11K-4	Л1.1 Л1.2Л2.1 Л2.2 Л2.3Л3.1 Л3.2	0,3	4.2
1.2	Экзамен	Подготовка к экзамену	2	0,1	ПК-4	Л1.1 Л1.2Л2.1 Л2.2 Л2.3Л3.1 Л3.2	0	ПК-4.1, ПК- 4.2
1.3	Ср	Подготовка к экзамену	2	20	ПК-4	Л1.1 Л1.2Л2.1 Л2.2 Л2.3Л3.1 Л3.2	0	ПК-4.1, ПК- 4.2
1.4	Экзамен		2	0,4			0	
	Раздел	Раздел 2. Транспортируемые грузы, их характери-стики и свойства						
2.1	Лек	Транспортируемые грузы, их характери-стики и свойства. Штучные массовые гру-зы. Сыпучие грузы: гранулометрический состав, плотность, подвижность (сыпу-честь), абразивность, липкость, слеживае-мость, смерзаемость	2	0,5	ПК-4	Л1.1 Л1.2Л2.1 Л2.2 Л2.3Л3.1 Л3.2	0,5	ПК-4.1, ПК- 4.2
2.2	Ср	Подготовка к экзамену	2	15	ПК-4	Л1.1 Л1.2Л2.1 Л2.2 Л2.3Л3.1 Л3.2	0	ПК-4.1, ПК- 4.2
2.3	Экзамен	Подготовка к экзамену	2	0,5	ПК-4	Л1.1 Л1.2Л2.1 Л2.2 Л2.3Л3.1 Л3.2	0	ПК-4.1, ПК- 4.2
	Раздел	Раздел 3. Тяговые органы, их конструкция и особенности.						
3.1	Лек	Тяговые органы, их конструкция и особен-ности. Конструктивные разновидности и основные параметры цепных тяговых ор-ганов. Расчеты на прочность. Выбор це-пей. Износ цепей. Опорные и поддержи-вающие устройства. Разновидность транс-портерных лент	2	0,25	ПК-4	Л1.1 Л1.2Л2.1 Л2.2 Л2.3Л3.1 Л3.2	0,25	ПК-4.1, ПК- 4.2
3.2	Пр	Расчет на прочность тяговых органов и их элементов	2	0,25	ПК-4	Л1.1 Л1.2Л2.1 Л2.2 Л2.3Л3.1 Л3.2	0	ПК-4.1, ПК- 4.2 Мозговой штурм
3.3	Ср	Подготовка к экзамену	2	20	ПК-4	Л1.1 Л1.2Л2.1 Л2.2 Л2.3Л3.1 Л3.2	0	ПК-4.1, ПК-4.2

3.4	Экзамен	Подготовка к экзамену	2	0,5	ПК-4	Л1.1 Л1.2Л2.1 Л2.2 Л2.3Л3.1 Л3.2	0	ПК-4.1, ПК- 4.2
	Раздел	Раздел 4. Ленточные конвейе-ры: теория и расчет, выбор основных эле -ментов, тяговый рас-чет, расчет режимов пуска и торможения				0.0.2		
4.1	Лек	Ленточные конвейеры. Выбор основных элементов, тяговый расчет. Расчет режимов пуска и торможения. Ленты, натяжные устройства, роликовые опоры и барабаны, загрузочные и разгрузочные устройства	2	0,25	ПК-4	Л1.1 Л1.2Л2.1 Л2.2 Л2.3Л3.1 Л3.2	0,2	ПК-4.1, ПК- 4.2
4.2	Пр	Расчет ленточного конвейера	2	0,25	ПК-4	Л1.1 Л1.2Л2.1 Л2.2 Л2.3Л3.1 Л3.2	0,2	ПК-4.1, ПК- 4.2 Лекция визуализаци я
4.3	Лаб	Изучение устройства ленточных кон-вейеров	2	0,5	ПК-4	Л1.1 Л1.2Л2.1 Л2.2 Л2.3Л3.1 Л3.2	0,5	ПК-4.1, ПК- 4.2 Мозговой штурм
4.4	Ср	Подготовка к экзамену	2	15	ПК-4	Л1.1 Л1.2Л2.1 Л2.2 Л2.3Л3.1 Л3.2	0	ПК-4.1, ПК- 4.2
4.5	Экзамен	Подготовка к экзамену	2	0,5	ПК-4	Л1.1 Л1.2Л2.1 Л2.2 Л2.3Л3.1 Л3.2	0	ПК-4.1, ПК- 4.2
	Раздел	Раздел 5. Пластинчатые кон-вейеры и эскалаторы, особенности конст-рукции и расчета						
5.1	Лек	Пластинчатые конвейеры и эскалаторы, особенности конструкции и расчета. Тяговые цепи и звездочки. Настил. Особенно-сти работы, назначения и износа элемен-тов конвейеров, особенности устройства и работы эскалаторов	2	0,25	ПК-4	Л1.1 Л1.2Л2.1 Л2.2 Л2.3Л3.1 Л3.2	0	ПК-4.1, ПК- 4.2
5.2	Пр	Расчет пластинчатого конвейера	2	0,25	ПК-4	Л1.1 Л1.2Л2.1 Л2.2 Л2.3Л3.1 Л3.2	0	ПК-4.1, ПК- 4.2
5.3	Лаб	Изучение устройства пластинчатых конвейеров	2	0,25	ПК-4	Л1.1 Л1.2Л2.1 Л2.2 Л2.3Л3.1 Л3.2	0,25	ПК-4.1, ПК- 4.2 Мозговой штурм

5.4	Ср	Подготовка к экзамену	2	20	ПК-4	Л1.1	0	ПК-4.1, ПК-
						Л1.2Л2.1 Л2.2 Л2.3Л3.1 Л3.2		4.2
5.5	Экзамен	Подготовка к экзамену	2	1	ПК-4	Л1.1 Л1.2Л2.1 Л2.2 Л2.3Л3.1 Л3.2	0	ПК-4.1, ПК- 4.2
	Раздел	Раздел 6. Скребковые конвейе-ры порционного и сплошного волоче-ния, ковшовые, скребковоковшовые, люлечные, подвес-ные, тележечные, грузоведущие кон-вейеры, их принцип действия, особенно-сти конструкции и расчета						
6.1	Лек	Скребковые конвейеры порционного и сплошного волочения, ковшовые, скребко-во-ковшовые, люлечные, подвесные, тележечные, грузоведущие конвейеры, особен-ности конструкции и расчета. Устройство и основные параметры. Конвейеры сплошного волочения в трубах с дисковыми скребками	2	0,5	ПК-4	Л1.1 Л1.2Л2.1 Л2.2 Л2.3Л3.1 Л3.2	0	ПК-4.1, ПК- 4.2
6.2	Лаб	Изучение скребковых и ковшовых кон-вейеров	2	0,5	ПК-4	Л1.1 Л1.2Л2.1 Л2.2 Л2.3Л3.1 Л3.2	0	ПК-4.1, ПК- 4.2 Мозговой штурм
6.3	Пр	Изучение скребкового транспортера	2	0,25	ПК-4	Л2.2 Л2.3Л3.2	0,2	ПК-4.1, ПК- 4.2 Мозговой штурм
6.4	Ср	Подготовка к экзамену	2	20	ПК-4	Л1.1 Л1.2Л2.1 Л2.2 Л2.3Л3.1 Л3.2	0	ПК-4.1, ПК- 4.2
6.5	Экзамен	Подготовка к экзамену	2	0,5	ПК-4	Л1.1 Л1.2Л2.1 Л2.2 Л2.3Л3.1 Л3.2	0	ПК-4.1, ПК- 4.2
	Раздел	Раздел 7. Элеваторы ковшовые и для штучных грузов						
7.1	Лек	Элеваторы ковшовые и для штучных гру-зов. Особенности конструкции и определе-ние окружного усилия на барабане, мощность привода. Натяжные устройства, раз-грузочные головки, тяговые органы, разно-видности ковшей и из разгрузка	2	0,5	ПК-4	Л1.1 Л1.2Л2.1 Л2.2 Л2.3Л3.1 Л3.2	0	ПК-4.1, ПК-4.2

7.2	Пр	Расчет винтового конвейера	2	0,25	ПК-4	Л1.1 Л1.2Л2.1 Л2.2 Л2.3Л3.1 Л3.2	0,2	ПК-4.1, ПК- 4.2 Мозговой штурм
7.3	Ср	Подготовка к экзамену	2	20	ПК-4	Л1.1 Л1.2Л2.1 Л2.2 Л2.3Л3.1 Л3.2	0	ПК-4.1, ПК-4.2
7.4	Экзамен	Подготовка к экзамену	2	0,5	ПК-4	Л1.1 Л1.2Л2.1 Л2.2 Л2.3Л3.1 Л3.2	0	ПК-4.1, ПК- 4.2
8.1	Раздел Лек	Раздел 8. Машины непрерыв-ного транспорта без гибкого тягового органа: винтовые конвейеры, вращающие-ся трубы, роликовые, инерционные, штан-говые, шаговые кон-вейеры, гравитацион-ные (самотечные) устройства, конст-рукция, особенности расчета Машины непрерывного	2	0,25	ПК-4	Л1.1	0	ПК-4.1, ПК-
	JACK .	транспорта без гибкого тягового органа: винтовые конвейеры, вращающиеся трубы, роликовые, инерционные, штанговые, шаговые конвейеры, гравитационные (самотечные) устройства, конструкция, особенности расчета. Преимущества и недостатки. Особенности расчета динамических нагрузок, производительности и мощности привода		V,C		Л1.2Л2.1 Л2.2 Л2.3Л3.1 Л3.2		4.2
8.2	Пр	Расчет винтового конвейера	2	0,25	ПК-4	Л1.1 Л1.2Л2.1 Л2.2 Л2.3Л3.1 Л3.2	0	ПК-4.1, ПК- 4.2
8.3	Лаб	Изучение работы пневмо- и гидро-транспортеров	2	0,25	ПК-4	Л1.1 Л1.2Л2.1 Л2.2 Л2.3Л3.1 Л3.2	0,25	ПК-4.1, ПК- 4.2 Мозговой штурм
8.4	Ср	Подготовка к экзамену	2	19	ПК-4	Л1.1 Л1.2Л2.1 Л2.2 Л2.3Л3.1 Л3.2	0	ПК-4.1, ПК-4.2
8.5	Экзамен	Подготовка к экзамену	2	1	ПК-4	Л1.1 Л1.2Л2.1 Л2.2 Л2.3Л3.1 Л3.2	0	ПК-4.1, ПК- 4.2

	Раздел	Раздел 9. Пневматический и гидравлический транспорт, принцип действия, разновид-ности, оборудование, основы теории и рас-чета						
9.1	Лек	Пневматический и гидравлический транс-порт, принцип действия, разновидности, оборудование, основы теории и расчета. Особенности транспортирования грузов ив движущемся потоке воздуха и жидкости. Оборудование для транспортировки аэрированных материалов. Пневможолобы и пневмоподъемники. Пневмотранспорт в капсулах	2	0,25	ПК-4	Л1.1 Л1.2Л2.1 Л2.2 Л2.3Л3.1 Л3.2	0	ПК-4.1, ПК- 4.2
9.2	Пр	Расчет пневматического транспортера	2	0,25	ПК-4	Л1.1 Л1.2Л2.1 Л2.2 Л2.3Л3.1 Л3.2	0,2	ПК-4.1, ПК- 4.2 Мозговой штурм
9.3	Ср	Подготовка к экзамену	2	15	ПК-4	Л1.1 Л1.2Л2.1 Л2.2 Л2.3Л3.1 Л3.2	0	ПК-4.1, ПК- 4.2
9.4	Экзамен	Подготовка к экзамену	2	2	ПК-4	Л1.1 Л1.2Л2.1 Л2.2 Л2.3Л3.1 Л3.2	0	ПК-4.1, ПК- 4.2
	Раздел	Раздел 10. Бункеры и их элемен-ты, расчет						
10.1	Лек	Бункеры и их элементы Истечение сыпу-чих грузов из емкости. Сводообразование в бункерах. Давление газа на стенки и дно бункера	2	0,5	ПК-4	Л1.1 Л1.2Л2.1 Л2.2 Л2.3Л3.1 Л3.2	0,3	ПК-4.1, ПК-4.2
10.2	Ср	Подготовка к экзамену	2	20	ПК-4	Л1.1 Л1.2Л2.1 Л2.2 Л2.3Л3.1 Л3.2	0	ПК-4.1, ПК- 4.2
10.3	Экзамен	Подготовка к экзамену	2	1	ПК-4	Л1.1 Л1.2Л2.1 Л2.2 Л2.3Л3.1 Л3.2	0	ПК-4.1, ПК-4.2
	Раздел	Раздел 11. Подвесные канатные дороги, разновидно-сти, основы расчета и конструирования						

11.1	Лек	Подвесные канатные дороги, разновидно-сти, основы расчета и конструирования. Преимущества и недостатки. Составные части: несущие, тяговые и несуще-тяговые канаты, подвижной состав, привод, линей-ные сооружения, станции и их оборудова-ния	2	0,25	ПК-4	Л1.1 Л1.2 Л1.3Л2.1 Л2.2 Л2.3Л3.1 Л3.2	0,25	ПК-4.1, ПК- 4.2
11.2	Пр	Изучение устройства подвесных канат-ных дорог	2	0,25	ПК-4	Л1.1 Л1.2Л2.1 Л2.2 Л2.3Л3.1 Л3.2	0,2	ПК-4.1, ПК- 4.2 Мозговой штурм
11.3	Лаб	Расчет подвесной канатной дороги	2	0,5	ПК-4	Л1.1 Л1.2Л2.1 Л2.2 Л2.3Л3.1 Л3.2	0	ПК-4.1, ПК- 4.2 Мозговой штурм
11.4	Ср	Подготовка к экзамену	2	15	ПК-4	Л1.1 Л1.2Л2.1 Л2.2 Л2.3Л3.1 Л3.2	0	ПК-4.1, ПК- 4.2
11.5	Экзамен	Подготовка к экзамену	2	1	ПК-4	Л1.1 Л1.2Л2.1 Л2.2 Л2.3Л3.1 Л3.2	0	ПК-4.1, ПК- 4.2

5. ОБРАЗОВАТЕЛЬНЫЕ ТЕХНОЛОГИИ

Образовательные технологии с использованием интерактивных методов обучения (круглый стол (дискуссия))

Технология дистанционного обучения (получение образовательных услуг без посещения университета, с помощью современных систем телекомму-никации (электронная почта, Интернет и др.))

Образовательные технологии с использованием активных методов обучения (лекция – беседа)

Технология компьютерного обучения (использование в учебном процессе компьютерных технологий и предоставляемых ими возможностях (электронные библиотеки))

6. ФОНД ОЦЕНОЧНЫХ СРЕДСТВ

6.1. Контрольные вопросы и задания

Вопросы к лабораторным работам:

л.р.№1

- 1. Как устроены и работают инерционные транспортеры с постоянным давлением груза?
- 2. Как устроены и работают инерционные транспортеры с переменным давлением груза?
- 3. Как устроены и работают виброэлеваторы?
- 4. Какие Вы знаете возбудители виброколебаний для инерционных конвейеров?
- 5. Каковы преимущества и недостатки вибротранспортеров?

л.р.№2

- 1. В чем заключается основной принцип работы конвейеров с гибким тяговым органом?
- 2. Каковы главные конструктивные составляющие транспортеров с гибким тяговым органом?
- 3. Каковы основные расчетные зависимости ленточных конвейеров?
- 4. От чего зависят тяговые возможности приводного барабана ленточного транспортера?
- 5. От чего зависит производительность транспортеров с гибким тяговым органом? л.р.№3
- 1. Каковы основные конструктивные составляющие пластинчатых конвейеров?
- 2. Какие гибкие тяговые органы используются в конвейерах?
- 3. Какие разновидности настилов и для каких грузов применяются в пластинчатых конвейерах?
- 4. Каковы преимущества и недостатки пластинчатых конвейеров в сравнении с другими транспортёрами?
- 5. Какие пластинчатые конвейеры относятся к специальным?

л.р.№4

- 1. В чем заключается основной принцип работы конвейеров с гибким тяговым органом?
- 2. Каковы главные конструктивные составляющие транспортеров с гибким тяговым органом?
- 3. Каковы основные расчетные зависимости ленточных конвейеров?
- 4. От чего зависят тяговые возможности приводного барабана ленточного транспортера?
- От чего зависит производительность транспортеров с гибким тяговым органом?
 л.р.№5
- 1. Какие разновидности пневмотранспортных установок Вы знаете?
- 2. Какие разновидности гидротранспортеров Вы знаете?
- 3. Каковы основные конструктивные составляющие пневмотранспортеров?
- 4. Каковы основные конструктивные составляющие гидротранспортеров?
- От чего зависит расчетная производительность пневмо- и гидротранспортеров?
 л.р.№6
- 1. Каково назначение, разновидности и основные параметры подвесных канатных дорог?
- 2. Каковы основные конструктивные составляющие подвесных канатных дорог?
- 3. Каковы преимущества и недостатки подвесных канатных дорог?
- 4. От чего зависит производительность подвесных канатных дорог?
- 5. Какие грузонесущие и тяговые канаты используются на подвесных канатных дорогах?

Вопросы к практическим работам:

Контрольные вопросы:

- 1. Каковы основные требования к роликоопорам и роликам ленточных конвейеров?
- 2. Каковы преимущества и недостатки многороликовых опор перед прямыми (однороликовыми)?
- 3. Как осуществляется центрирование хода ленты?
- 4. Какие подшипники и их уплотнения применяются в роликоопорах ленточных транспортёров?
- Каковы преимущества и недостатки жёстких осей роликов и гибких осей из стальных проволочных канатов?Контрольные вопросы:
- 1. Каковы основные конструктивные составляющие пластинчатых конвейеров?
- 2. Какие гибкие тяговые органы используются в конвейерах?
- 3. Какие разновидности настилов и для каких грузов применяются в пластинчатых конвейерах?
- 4. Каковы преимущества и недостатки пластинчатых конвейеров в сравнении с другими транспортёрами?
- 5. Какие пластинчатые конвейеры относятся к специальным?

Контрольные вопросы:

- 1. Где применяются винтовые конвейеры, каковы их преимущества и недостатки?
- 2. В чем заключается принцип работы винтовых транспортеров (горизонтальных, наклонных и вертикальных)?
- 3. От чего зависит расчетная производительность и мощность привода винтовых транспортеров?
- 4. Каковы разновидности винтов в винтовых транспортерах и для перемещения каких грузов они применяются?
- 5. Каковы особенности устройства и принципа работы винтовых транспортирующих труб и области их применения?

6.2. Темы письменных работ

Не предусмотрено планом

6.3. Фонд оценочных средств

Экзаменационные воросы:

- 1.1 Назначение и классификация машин непрерывного транспорта, режимы работы и условия эксплуатации.
- 2.1 Транспортируемые грузы, их характеристики и свойства.
- 2.2 Штучные массовые грузы.
- 2.3 Сыпучие грузы: гранулометрический состав, плотность, подвижность (сыпучесть), абразивность, липкость, слеживаемость, смерзаемость.
- 3.1 Основные составные части конвейеров.
- 3.2 Конвейеры с гибким органом.
- 3.3 Предпосылки к расчету и выбору гибких тяговых органов.
- 4.1 Тяговые органы, их конструкция и особенности.
- 4.2 Конструктивные разновидности и основные параметры цепных тяговых органов.
- 4.3 Расчеты на прочность.
- 4.4 Выбор цепей.
- 4.5 Износ цепей.
- 4.6 Опорные и поддерживающие устройства.
- 4.7 Разновидность транспортерных лент.
- 5.1 Теория и основы расчета конвейеров, расчет производительности, мощности привода
- 6.1 Ленточные конвейеры.
- 6.2 Выбор основных элементов, тяговый расчет.
- 6.3 Расчет режимов пуска и торможения.
- 6.4 Ленты, натяжные устройства, роликовые опоры и барабаны, загрузочные и разгрузочные устройства.
- 7.1 Пластинчатые конвейеры и эскалаторы, особенности конструкции и расчета.
- 7.2 Тяговые цепи и звездочки.
- 7.3 Настил.
- 7.4 Особенности работы, назначения и износа элементов конвейеров, особенности устройства и работы эскалаторов

8.1 Скребковые конвейеры порционного и сплошного волочения, ковшовые, скребково-ковшовые, люлечные, подвесные, тележечные, грузоведущие конвейеры, особенности конструкции и расчета.

- 8.2 Устройство и основные параметры.
- 8.3 Конвейеры сплошного волочения в трубах с дисковыми скребками.
- 9.1 Элеваторы ковшовые и для штучных грузов.
- 9.2 Особенности конструкции и определение окружного усилия на барабане, мощность привода.
- 9.3 Натяжные устройства, разгрузочные головки, тяговые органы, разновидности ковшей и из разгрузка.
- 10.1 Машины непрерывного транспорта без гибкого тягового органа: винтовые конвейеры, вращающиеся трубы, роликовые, инерционные, штанговые, шаговые конвейеры, гравитационные (самотечные) устройства, конструкция, особенности расчета. Преимущества и недостатки.
- 10.2 Особенности расчета динамических нагрузок, производительности и мощности привода.
- 11.1 Пневматический и гидравлический транспорт, принцип действия, разновидности, оборудование, основы теории и расчета.
- 11.2 Особенности транспортирования грузов ив движущемся потоке воздуха и жидкости.
- 11.3 Оборудование для транспортировки аэрированных материалов.
- 11.4 Пневможолобы и пневмоподъемники.
- 11.5 Пневмотранспорт в капсулах
- 12.1 Истечение сыпучих грузов из емкости.
- 12.2 Сводообразование в бункерах.
- 12.3 Давление газа на стенки и дно бункера
- 13.1 Подвесные канатные дороги, разновидности, основы расчета и конструирования. Преимущества и недостатки.
- 13.2 Составные части: несущие, тяговые и несуще-тяговые канаты, подвижной состав, привод, линейные сооружения, станции и их оборудования.

6.4. Перечень видов оценочных средств

вопросы к лабораторным работам, вопросы к практическим работам экзамен

	7. УЧЕБНО	-методическое и информаці	ионное обеспі	ЕЧЕНИЕ,	ДИСЦИПЛИНЫ (МОДУЛЯ)			
		7.1. Рекоме	ндуемая литератур	a				
	7.1.1. Основная литература							
	Авторы,	Заглавие	Издательство,	Кол-во	Эл. адрес			
Л1. 1	Ромакин Н.Е.	Машины непрерывного транспорта: учебное пособие	Москва: Академия, 2008	10				
Л1. 2	Федотов П. И.	Подъемно-транспортные машины: учебник	Москва: АСВ, 2015	10				
Л1. 3	Дмитриев, В. Г.	Основы теории ленточных конвейеров : учебное пособие	Москва : Горная книга,, 2017	1	https://biblioclub.ru/index.php? page=book&id=693239			
		7.1.2. Дополь	ительная литерат	ypa				
	Авторы,	Заглавие	Издательство,	Кол-во	Эл. адрес			
Л2. 1	Герасимов С.В., Долотов А.М., Кулаков Ю.Н.	Краткий справочник для расчета грузоподъемных машин: Учеб. пособие для вузов	Братск: БрГУ, 2009	32				
Л2. 2	Холодилин А. Н.	Расчет конвейеров: учебное пособие	Оренбург: Оренбургский государственны й университет, 2017	1	http://biblioclub.ru/index.php? page=book&id=481824			
Л2.	Киселев Б. Р.	Ленточные конвейеры	Санкт-	1	https://e.lanbook.com/book/138165			
3		обрабатывающей промышленности: учебник	Петербург: Лань, 2020					
		7.1.3. Метод	цические разработь	си				
	Авторы,	Заглавие	Издательство,	Кол-во	Эл. адрес			
Л3. 1	Кулаков Ю.Н., Кобзов Д.Ю., Кулаков А.Ю.	Машины непрерывного транспорта: Методические указания	Братск: БрГТУ, 2003	24				

	Автор	ъ,	Заглави	e	Издательство,	Кол-во	Эл. ад	, pec		
Л3. Кожушко						https://biblioclub.ru/i	club.ru/index.php?			
2	Γ.		конвейеров		Издательство		page=book&id=6900	08		
			: учебно-методическое	е пособие	Уральского					
					университета, 2016					
	7.2. Перечень ресурсов информационно-телекоммуникационной сети "Интернет"									
Э1							_			
	7.3.1 Перечень программного обеспечения									
7.3.	7.3.1.1 Microsoft Windows Professional 7 Russian Upgrade Academic OPEN No Level									
7.3.	1.2 Mic									
7.3.	1.3 Ado	Adobe Acrobat Reader DC								
7.3.										
7.3.	1.5 KON	ЛΠАС	-3D V13							
					ационных справо	чных сист	гем			
7.3.			екс". Информационно-с							
7.3.	1 -		о-правовая система «Ког	-						
7.3.			тво "Лань" электронно-6		стема					
7.3.			итетская библиотека onli							
7.3.			ный каталог библиотеки	БрГУ						
		-	ная библиотека БрГУ	I IDD + DX CX						
7.3.	1 -		лектронная библиотека (IA WHIC DOCCHA	`				
7.3.	2.8 Уни		гетская информационная . МАТЕРИАЛЬНО-ТЕХ				пины (молула)			
Δχι	итория	0	Назначение	Пическое о	Оснащение ау		лины (модули)	Вид занятия		
2128a		Vче	бная аудитория	Основное оборуд	-	дитории		Бид запития		
			ьтимедийный класс)	- Проектор мульт	имедийный «CASIO	» XJ-UT31	0WN с настенным			
				креплением САЅ		ActivBoard	Touch Dry Frace 6			
				- Интерактивная доска Promethean 88 ActivBoard Touch Dry Erase 6 касаний с настенным креплением и программным обеспечением						
				Promethean Activ	Inspire1-шт.;					
				- Монитор LGL19 - Системный бло	9538-8F -1шт.; к (AMD 690G,mANX	.HDD Seas	rate 250Gb. DIMM			
					DVDRV,FDD-1шт.	,	,			
				Дополнительно:						
				Маркерная доска	– 1 шт.					
				Учебная мебель:						
					и (посадочные места)	– 30 шт.				
					и (посадочное место/	АРМ для п	реподавателя) – 1/1			
2129		Лабо	рратория общей	шт. Основное оборуд	ование:					
			авлики	- Интерактивная доска SMARTBoard 6801 со встроенным						
					35 (диаг.77"/195,6 с 42" Phlips 42 PFL360					
					42 гипря 42 гг 1300 стенд «Работа насосо		ых типов» -1шт.			
				- Системный бло	к (AMD 690G,mANX					
				DDR//2*512Мb,L - Монитор LGL19	OVDRV,FDD— 1 шт. 953S-SF— 1 шт					
				-						
				Дополнительно: Маркерная доска	– 1 шт					
				Учебная мебель:	и (посадочные места)	_ 12 пт				
					и (посадочные места) и (посадочное место/		преподавателя — 1/1			
2121		37	-	шт.						
2131			бная аудитория плейный класс)	Основное оборуд - Автоматизирова	ование: анное рабочее место	Моноблок	Aguarius Mnb Pro			
		(2,110)		T584 R52 (23.8"/i	7_8700T/D4_8G/VIN	T/SSD10	J 1.10			
				00/SB/NIC/WiFi/I - Принтер HP LG	KM/AstraCE – 16 шт. : P2015 - 1 шт.:					
				- Принтер III LO - Сканер НР 3770						

	- Сплитер Roline- 1 шт;	
	- Коммутатор D-Link DES-1008D/E- 1 шт;	
	- Компьютерный тренажёр одноковшового гидравлического	
	экскаватора Digger Zaxis 240- 1 шт.	
	Дополнительно:	
	Меловая доска – 1 шт.	
	Учебная мебель:	
	Комплект мебели (посадочные места / АРМ) – 15/15 шт.	
	Комплект мебели (посадочное место/АРМ) для преподавателя – 1/1	
	шт. (ПК Системный блок Athlon64x2 5000+Монитор LGL1953S-SF)	

9. МЕТОДИЧЕСКИЕ УКАЗАНИЯ ДЛЯ ОБУЧАЮЩИХСЯ ПО ОСВОЕНИЮ ДИСЦИПЛИНЫ (МОДУЛЯ)

Работа на лекциях: ведение конспекта лекционного материала для успешного использо-вания его при подготовке к экзамену, закрепления и расширения теоретических знаний. После проработки лекционного материала обучающийся должен четко владеть следующими аспектами по каждой лекции:

- знать тему;
- четко представлять план лекции;
- уметь выделять основное, главное;
- усвоить значение примеров и иллюстраций.

Самостоятельная работа выполняет функцию закрепления, повторения изученного материала. Выполнение самостоятельной работы способствует углублению знаний и более успешному формированию умений и навыков, связанных с изучением конкретных тем.

Характер самостоятельной работы: решение задач, которые выполняются по заданию и при методическом руководстве преподавателя, а также без его непосредственного участия. Правильное выполнение заданий по самостоятельной работе развивает способности самостоятельно работать с информацией, используя учебную и научную литературу. Самостоятельная работа дисциплинирует обучающихся, развивает произвольное внимание и совершенствует навыки целесообразного восприятия.

Практические работы выполняются группами из 2-3 человек.

Отчеты по практическим работам должны содержать:

- 1. Цель работы.
- 2. Задание.
- 3. Принципиальная схема работы лабораторной установки.
- 4. Поэтапное выполнение задания.
- 5. Заключение.