

Документ подписан простой электронной подписью
 Информация о владельце:
 ФИО: Луковникова Елена Ивановна
 Должность: Проректор по учебной работе
 Дата подписания: 21.12.2021 16:39:03
 Уникальный программный ключ:
 890f5aae3463de1924cbcf76ac5d7ab89e0fe3d2

МИНИСТЕРСТВО НАУКИ И ВЫСШЕГО ОБРАЗОВАНИЯ РОССИЙСКОЙ ФЕДЕРАЦИИ

ФЕДЕРАЛЬНОЕ ГОСУДАРСТВЕННОЕ БЮДЖЕТНОЕ
 ОБРАЗОВАТЕЛЬНОЕ УЧРЕЖДЕНИЕ
 ВЫСШЕГО ОБРАЗОВАНИЯ

"БРАТСКИЙ ГОСУДАРСТВЕННЫЙ УНИВЕРСИТЕТ"

УТВЕРЖДАЮ

Проректор по учебной работе

Е.И. Луковникова

Е.И. Луковникова

13 июля

2021 г.

РАБОЧАЯ ПРОГРАММА ДИСЦИПЛИНЫ

Б1.Б.12 Техническая механика

Закреплена за кафедрой **Машиноведения, механики и инженерной графики**

Учебный план b150302_21_МЛ.plx

Направление: 15.03.02 Технологические машины и
 оборудование

Квалификация **бакалавр**

Форма обучения **очная**

Общая трудоемкость **4 ЗЕТ**

Виды контроля в семестрах:

Экзамен 4

Распределение часов дисциплины по семестрам

Семестр (<Курс>.&b><Семестр на курсе>)	4 (2.2)		Итого	
Неделя	18			
Вид занятий	уп	рп	уп	рп
Лекции	18	18	18	18
Практические	36	36	36	36
В том числе инт.	10	10	10	10
Итого ауд.	54	54	54	54
Контактная работа	54	54	54	54
Сам. работа	36	36	36	36
Часы на контроль	54	54	54	54
Итого	144	144	144	144

Программу составил(и):

к.пед.н., доц., Фрейберг Светлана Алексеевна

Рабочая программа дисциплины

Техническая механика

разработана в соответствии с ФГОС:

Федеральный государственный образовательный стандарт высшего образования по направлению подготовки 15.03.02 ТЕХНОЛОГИЧЕСКИЕ МАШИНЫ И ОБОРУДОВАНИЕ (уровень бакалавриата) (приказ Минобрнауки России от 20.10.2015 г. № 1170)

составлена на основании учебного плана:

Направление: 15.03.02 Технологические машины и оборудование

утвержденного приказом ректора от 01.03.2021 протокол № 80.

Рабочая программа одобрена на заседании кафедры

Машиноведения, механики и инженерной графики

Протокол от 18 марта 2021 г. № 6

Срок действия программы: 2021 - 2025 уч.г.

Зав. кафедрой Фрейберг С.А.

Председатель МКФ

доцент, к.т.н., Варданян М.А.

Ответственный за реализацию ОПОП

Директор библиотеки

№ регистрации

(методический отдел)

(подпись)

(ФИО)

(подпись)

(ФИО)

1. ЦЕЛИ ОСВОЕНИЯ ДИСЦИПЛИНЫ

1.1	Дать обучающемуся необходимый объем фундаментальных знаний в области механического взаимодействия равновесия и движения материальных тел, на базе которых строится большинство специальных дисциплин инженерно-технического образования.
-----	--

2. МЕСТО ДИСЦИПЛИНЫ В СТРУКТУРЕ ООП

Цикл (раздел) ООП:		Б1.Б.12
2.1	Требования к предварительной подготовке обучающегося:	
2.1.1	Физика	
2.1.2	Математика	
2.1.3	Теоретическая механика	
2.2	Дисциплины и практики, для которых освоение данной дисциплины (модуля) необходимо как предшествующее:	
2.2.1	Надежность машин и оборудования	
2.2.2	Машины и механизмы лесного хозяйства	
2.2.3	Основы проектирования	

3. КОМПЕТЕНЦИИ ОБУЧАЮЩЕГОСЯ, ФОРМИРУЕМЫЕ В РЕЗУЛЬТАТЕ ОСВОЕНИЯ ДИСЦИПЛИНЫ (МОДУЛЯ)

ОПК-6: способностью использовать основные законы естественнонаучных дисциплин в профессиональной деятельности, применять методы математического анализа и моделирования, теоретического и экспериментального исследования

ПК-6: способностью разрабатывать рабочую проектную и техническую документацию, оформлять законченные проектно-конструкторские работы с проверкой соответствия разрабатываемых проектов и технической документации стандартам, техническим условиям и другим нормативным документам

В результате освоения дисциплины обучающийся должен

3.1	Знать:							
3.1.1	Основные законы естественнонаучных дисциплин и методы математического анализа и моделирования, теоретического и экспериментального исследования; основные подходы к формализации и моделированию движения и равновесия материальных тел; рабочую проектную и техническую документацию; постановку и методы решения задач о движении и равновесии механических систем. Основные законы, касающиеся предмета изучения дисциплины; теоретические основы линейной алгебры; элементы теории обыкновенных дифференциальных уравнений; основы численных методов							
3.2	Уметь:							
3.2.1	Использовать основные законы естественнонаучных дисциплин в профессиональной деятельности, а так же методы математического анализа и моделирования, теоретического и экспериментального исследования; применять знания, полученные по теоретической механике для решения инженерных задач. Разрабатывать рабочую проектную и техническую документацию, оформлять законченные проектно-конструкторские работы с проверкой соответствия разрабатываемых проектов и технической документации стандартам, техническим условиям и другим нормативным документам. Объяснять физические явления с точки зрения известных законов; использовать математический аппарат при изучении естественнонаучных дисциплин; применять полученные знания при решении стандартных задач в профессиональной деятельности.							
3.3	Владеть:							
3.3.1	Навыками использования основных законов естественнонаучных дисциплин в профессиональной деятельности, а так же методов математического анализа и моделирования, теоретического и экспериментального исследования. Навыками разработки рабочей проектной и технической документации, оформления законченных проектно-конструкторских работ с проверкой соответствия разрабатываемых проектов и технической документации стандартам, техническим условиям и другим нормативным документам. Основными современными методами постановки, методами самоорганизации, навыками применения средств информации полученной из разных источников, самообразования и самоорганизации в профессиональной деятельности; навыками решения задач с помощью системного подхода, навыками исследования и решения инженерных задач.							

4. СТРУКТУРА И СОДЕРЖАНИЕ ДИСЦИПЛИНЫ (МОДУЛЯ)

Код занятия	Вид занятия	Наименование разделов и тем	Семестр / Курс	Часов	Компетенции	Литература	Инте ракт.	Примечание
	Раздел	Раздел 1. Статика						
1.1	Лек	Основные понятия статики. Система сил.	4	0,5	ПК-6 ОПК-6	Л1.1 Л1.2Л2.1 Л2.2 Л2.3Л3.4	0,25	лекция с текущим контролем

1.2	Пр	Основные понятия статики. Система сил.	4	0,5	ПК-6 ОПК-6	Л1.2Л3.5	0	
1.3	Ср	Основные понятия статики. Система сил.	4	0,5	ПК-6 ОПК-6	Л1.2 Л1.3Л2.6Л3.6	0	
1.4	Лек	Момент силы. Пара сил.	4	0,5	ПК-6 ОПК-6	Л1.2Л2.1 Л2.7Л3.4	0,15	лекция с текущим контролем
1.5	Пр	Момент силы относительно оси.	4	0,5	ПК-6 ОПК-6	Л1.1Л2.2 Л2.3 Л2.4 Л2.7Л3.4	0	
1.6	Ср	Момент силы относительно оси.	4	0,5	ПК-6 ОПК-6	Л1.1Л2.1 Л2.2 Л2.3 Л2.4 Л2.7 Л2.9Л3.4	0	
1.7	Лек	Теорема Вариньона о моменте равнодействующей силы.	4	0,5	ПК-6 ОПК-6	Л1.1 Л1.2Л2.2 Л2.3Л3.4	0,15	Лекция с текущим контролем
1.8	Пр	Равновесие плоской системы сил. Равновесие составной конструкции.	4	1	ПК-6 ОПК-6	Л1.1 Л1.2Л2.2 Л2.3 Л2.4 Л2.7Л3.4	0,5	работа в малых группах
1.9	Ср	Равновесие плоской системы сил. Равновесие составной конструкции.	4	1	ПК-6 ОПК-6	Л1.2Л3.4	0	
1.10	Лек	Уравнения равновесия плоской системы сил.	4	1	ПК-6 ОПК-6	Л1.2Л3.4	0,25	Лекция с текущим контролем
1.11	Пр	Уравнения равновесия плоской системы сил.	4	2	ПК-6 ОПК-6	Л1.1 Л1.2Л2.2 Л2.3 Л2.4 Л2.7Л3.4	0,75	Работа в малых группах
1.12	Ср	Уравнения равновесия плоской системы сил.	4	0,5	ПК-6 ОПК-6	Л1.1Л2.1 Л2.2 Л2.3 Л2.4 Л2.7 Л2.9Л3.4	0	
	Раздел	Раздел 2. Кинематика						
2.1	Лек	Кинематика точки. Скорость и ускорение точки при координатном и естественном способах задания движения	4	1	ПК-6 ОПК-6	Л1.1 Л1.2Л2.2 Л2.3Л3.2	0,25	Лекция с текущим контролем
2.2	Пр	Кинематика точки. Скорость и ускорение точки при координатном и естественном способах задания движения	4	1	ПК-6 ОПК-6	Л1.2Л2.5Л3.2	0,75	Технология коллективного взаимодействия
2.3	Ср	Кинематика точки. Скорость и ускорение точки при координатном и естественном способах задания движения	4	1	ПК-6 ОПК-6	Л2.5Л3.2	0	
2.4	Лек	Поступательное и вращательное движения твердого тела, уравнения движения, скорость и ускорение точек тела.	4	0,5	ПК-6 ОПК-6	Л1.2Л2.5Л3.2	0,15	лекция с текущим контролем
2.5	Пр	Поступательное и вращательное движения твердого тела. Плоскопараллельное движение твердого тела.	4	1	ПК-6 ОПК-6	Л1.1 Л1.2Л2.2 Л2.3 Л2.4 Л2.5 Л2.7Л3.2	0,75	работа в малых группах

2.6	Ср	Поступательное и вращательное движения твердого тела, уравнения движения, скорость и ускорение точек тела.	4	0,5	ПК-6 ОПК-6	Л1.1 Л1.2Л2.2 Л2.3 Л2.4 Л2.5 Л2.7 Л2.9Л3.2 Л3.4	0	
2.7	Лек	Сложное движение точки: абсолютное, относительное и переносное движения точки, теорема о сложении скоростей и ускорений точки, ускорение Кориолиса.	4	1	ПК-6 ОПК-6	Л1.1 Л1.2Л2.2 Л2.3 Л2.5Л3.2	0,15	Лекция с текущим контролем
2.8	Пр	Сложное движение точки.	4	1	ПК-6 ОПК-6	Л1.1Л2.2 Л2.3 Л2.4 Л2.5 Л2.7Л3.2	0	
2.9	Ср	Сложное движение точки: абсолютное, относительное и переносное движения точки, теорема о сложении скоростей и ускорений точки, ускорение Кориолиса.	4	1	ПК-6 ОПК-6	Л1.1Л2.2 Л2.3 Л2.4 Л2.5 Л2.7 Л2.9Л3.2 Л3.4	0	
2.10	Лек	Плоскопараллельное движение твердого тела. Уравнения движения.	4	1	ПК-6 ОПК-6	Л1.2Л2.5Л3.2	0,1	УК-1.1, УК-1.2, ОПК-2.2 лекция с текущим контролем
2.11	Пр	Плоскопараллельное движение твердого тела. Уравнения движения.	4	1	ПК-6 ОПК-6	Л1.2Л2.5Л3.2	0	
2.12	Ср	Плоскопараллельное движение твердого тела. Уравнения движения.	4	2	ПК-6 ОПК-6	Л1.2Л2.5Л3.2	0	
2.13	Лек	Плоскопараллельное движение твердого тела. Мгновенный центр скоростей (м.ц.с.) и определение скоростей точек тела по м.ц.с.	4	0,5	ПК-6 ОПК-6	Л1.2Л2.5Л3.2	0,1	лекция с текущим контролем
2.14	Пр	Плоскопараллельное движение твердого тела. Мгновенный центр скоростей (м.ц.с.) и определение скоростей точек тела по м.ц.с.	4	1	ПК-6 ОПК-6	Л1.2Л2.5Л3.2	0	
2.15	Ср	Плоскопараллельное движение твердого тела. Мгновенный центр скоростей (м.ц.с.) и определение скоростей точек тела по м.ц.с.	4	1	ПК-6 ОПК-6	Л1.2Л2.5Л3.2	0	
	Раздел	Раздел 3. Динамика						
3.1	Лек	Динамика материальной точки, две основные задачи динамики материальной точки.	4	0,5	ПК-6 ОПК-6	Л1.1 Л1.2Л2.2 Л2.3Л3.1	0,25	лекция с текущим контролем
3.2	Пр	Динамика материальной точки.	4	1	ПК-6 ОПК-6	Л1.1 Л1.2Л2.2 Л2.3 Л2.5 Л2.7Л3.1	0,5	Технологии коллективного взаимодействия

3.3	Ср	Подготовка к практическим занятиям, подготовка к экзамену	4	1	ПК-6 ОПК-6	Л1.1 Л1.2Л2.2 Л2.3 Л2.5 Л2.7 Л2.9Л3.1 Л3.3 Л3.4	0	
3.4	Лек	Механическая система, внешние и внутренние силы, свойства внутренних сил, момент инерции, радиус инерции, теорема о моментах инерции относительно параллельных осей.	4	1	ПК-6 ОПК-6	Л1.1 Л1.2Л2.2 Л2.3Л3.1	0,25	лекция с текущим контролем
3.5	Пр	Общие теоремы динамики.	4	1	ПК-6 ОПК-6	Л1.1 Л1.2Л2.2 Л2.3 Л2.5 Л2.7Л3.1	0,5	Технологии коллективного взаимодействия
3.6	Ср	Подготовка к практическим занятиям, подготовка к экзамену	4	1	ПК-6 ОПК-6	Л1.1 Л1.2Л2.2 Л2.3 Л2.5 Л2.7 Л2.9Л3.1 Л3.3 Л3.4	0	УК-1.1,УК-1.2, ОПК-2.2
3.7	Лек	Общие теоремы динамики: количество движения, теорема об изменении количества движения.	4	0,5	ПК-6 ОПК-6	Л1.1 Л1.2Л2.2 Л2.3Л3.1	0	УК-1.1,УК-1.2, ОПК-2.2
3.8	Ср	Подготовка к экзамену	4	9	ПК-6 ОПК-6	Л1.1 Л1.2Л2.2 Л2.3 Л2.5 Л2.7 Л2.9Л3.1 Л3.3 Л3.4	0	УК-1.1,УК-1.2, ОПК-2.2
3.9	Экзамен		4	27	ПК-6 ОПК-6		0	
3.10	Лек	Общие теоремы динамики: кинетический момент, теорема об изменении кинетического момента.	4	0,5	ПК-6 ОПК-6	Л1.1 Л1.2Л2.2 Л2.3Л3.1	0,25	лекция с текущим контролем
3.11	Пр	Принцип Даламбера. Принцип возможных перемещений.	4	1	ПК-6 ОПК-6	Л1.1 Л1.2Л2.2 Л2.3 Л2.5 Л2.7Л3.1	0,5	работа в малых группах
3.12	Ср	Подготовка к практическим занятиям, подготовка к экзамену	4	1	ПК-6 ОПК-6	Л1.1 Л1.2Л2.2 Л2.3 Л2.5 Л2.7 Л2.9Л3.1 Л3.3 Л3.4	0	
3.13	Лек	Работа силы и момента силы, мощность.	4	0,5	ПК-6 ОПК-6	Л1.2Л2.3 Л2.5Л3.1	0	
3.14	Пр	Работа силы и момента силы, мощность.	4	1	ПК-6 ОПК-6	Л1.2Л2.3 Л2.5Л3.1	0	
3.15	Ср	Работа силы и момента силы, мощность.	4	1	ПК-6 ОПК-6	Л1.2Л2.3 Л2.5Л3.1	0	
3.16	Лек	Теорема об изменении кинетической энергии.	4	0,5	ПК-6 ОПК-6	Л2.3 Л2.5Л3.1	0	
3.17	Пр	Теорема об изменении кинетической энергии.	4	1	ПК-6 ОПК-6	Л2.3 Л2.5Л3.1	0	
3.18	Ср	Теорема об изменении кинетической энергии.	4	1	ПК-6 ОПК-6	Л2.3 Л2.5Л3.1	0	

3.19	Лек	Принципы механики: принцип Даламбера для материальной точки (метод кинетостатики). Сила инерции, возможные перемещения, возможная работа.	4	0,5	ПК-6 ОПК-6	Л2.3 Л2.5Л3.1	0,15	лекция с текущим контролем
3.20	Пр	Принципы механики: принцип Даламбера для материальной точки (метод кинетостатики). Сила инерции, возможные перемещения, возможная работа.	4	2	ПК-6 ОПК-6	Л2.3 Л2.5Л3.1	0	
3.21	Ср	Принципы механики: принцип Даламбера для материальной точки (метод кинетостатики). Сила инерции, возможные перемещения, возможная работа.	4	1	ПК-6 ОПК-6	Л1.2Л2.3 Л2.5Л3.1	0	
3.22	Лек	Структура и классификация механизмов	4	0,5	ПК-6 ОПК-6	Л1.2Л2.5Л3.1	0,15	лекция с текущим контролем
3.23	Пр	Требования к машинам и деталям. Основные типы звеньев механизмов и их условные обозначения.	4	2	ПК-6 ОПК-6	Л1.2Л2.5Л3.1	0	
3.24	Ср	Структура и классификация механизмов. Требования к машинам и деталям. Основные типы звеньев механизмов и их условные обозначения.	4	1	ПК-6 ОПК-6	Л1.2Л2.5Л3.1	0	
3.25	Лек	Кинематические пары и цепи. Структурный анализ механизмов.	4	0,5	ПК-6 ОПК-6	Л1.2Л2.5Л3.1	0,15	лекция с текущим контролем
3.26	Пр	Степень подвижности механизмов. Принцип образования механизмов. Группа Ассура.	4	1	ПК-6 ОПК-6	Л1.2Л2.5Л3.1	0	
3.27	Ср	Кинематические пары и цепи. Структурный анализ механизмов. Степень подвижности механизмов. Принцип образования механизмов. Группа Ассура.	4	1	ПК-6 ОПК-6	Л1.2Л2.5Л3.1	0	
3.28	Лек	Кинематический анализ и синтез механизмов. Задачи кинематического анализа и методы исследования.	4	0,5	ПК-6 ОПК-6	Л1.2Л2.5Л3.1	0	
3.29	Пр	Кинематический анализ и синтез механизмов. Задачи кинематического анализа и методы исследования.	4	2	ПК-6 ОПК-6	Л1.2Л2.5Л3.1	0	
3.30	Ср	Кинематический анализ механизмов. Задачи кинематического анализа и методы исследования.	4	1	ПК-6 ОПК-6	Л1.2Л3.1	0	

3.31	Лек	Силовой расчет плоских рычажных механизмов. Определение сил инерции звеньев. Условие статической определимости плоской кинематической цепи.	4	0,5	ПК-6 ОПК-6	Л1.2Л3.1	0	
3.32	Пр	Силовой расчет плоских рычажных механизмов. Определение сил инерции звеньев. Условие статической определимости плоской кинематической цепи.	4	2	ПК-6 ОПК-6	Л3.1	0	
3.33	Ср	Силовой расчет плоских рычажных механизмов. Определение сил инерции звеньев. Условие статической определимости плоской кинематической цепи.	4	1	ПК-6 ОПК-6	Л3.1	0	
	Раздел	Раздел 4. Сопромат						
4.1	Лек	Основные понятия. Напряжения (полное, нормальное, касательное). Деформации и перемещения. Осевое растяжение (сжатие).	4	0,5	ПК-6 ОПК-6	Л1.3Л2.3Л3.5 Л3.6	0,2	Лекция с текущим контролем
4.2	Пр	Эпюры нормальных сил. Расчеты на прочность и жесткость.	4	2	ПК-6 ОПК-6	Л1.3Л2.3Л3.5 Л3.6	0	
4.3	Ср	Осевые растяжение(сжатие) прямых стержней. Закон Гука. Расчеты на прочность и жесткость.	4	1	ПК-6 ОПК-6	Л1.3Л2.3Л3.5 Л3.6	0	
4.4	Лек	Деформация чистого сдвига и кручения прямого бруса.	4	0,5	ПК-6 ОПК-6	Л1.3Л2.3Л3.5 Л3.6	0,2	Лекция с текущим контролем
4.5	Пр	Плоский изгиб прямого бруса. Построение эпюр поперечных сил, изгибающих моментов. Три типа задач на прочность. Прогиб и угол поворота сечения. Расчеты на прочность и жесткость.	4	2	ПК-6 ОПК-6	Л1.2 Л1.3Л2.3Л3.5 Л3.6	0,25	Технологии коллективного взаимодействия
4.6	Ср	Плоский изгиб прямого бруса. Построение эпюр поперечных сил, изгибающих моментов. Три типа задач на прочность. Прогиб и угол поворота сечения. Расчеты на прочность и жесткость.	4	1	ПК-6 ОПК-6	Л1.2 Л1.3Л2.3Л3.5 Л3.6	0	
4.7	Лек	Сложное сопротивление. Общий случай сложного сопротивления. Косой изгиб.	4	1	ПК-6 ОПК-6	Л1.2 Л1.3Л2.3Л3.5 Л3.6	0,15	Лекция с текущим контролем
4.8	Пр	Внецентренное растяжение (сжатие). Изгиб с кручением бруса прямоугольного и круглого сечения. Расчеты на прочность.	4	2	ПК-6 ОПК-6	Л1.2 Л1.3Л2.3Л3.5 Л3.6	0,75	работа в малых группах
4.9	Ср	Внецентренное растяжение (сжатие). Изгиб с кручением бруса прямоугольного и круглого сечения. Расчеты на прочность.	4	1	ПК-6 ОПК-6	Л1.2 Л1.3Л2.3 Л2.8Л3.5 Л3.6	0	

4.10	Лек	Статически неопределенные балки. Раскрытие статической неопределимости методом сил.	4	1	ПК-6 ОПК-6	Л1.2 Л1.3Л2.3Л3.5 Л3.6	0	
4.11	Пр	Статически неопределенные балки. Раскрытие статической неопределимости методом сил.	4	1	ПК-6 ОПК-6	Л1.2 Л1.3Л2.3 Л2.8Л3.5 Л3.6	0	
4.12	Ср	Статически неопределенные балки. Раскрытие статической неопределимости методом сил.	4	1	ПК-6 ОПК-6	Л1.2 Л1.3Л2.3 Л2.8Л3.5 Л3.6	0	
4.13	Лек	Устойчивость равновесия сжатых стержней. Формула Эйлера. Потеря устойчивости за пределами упругости.	4	0,5	ПК-6 ОПК-6	Л1.2 Л1.3Л2.3Л3.5 Л3.6	0	
4.14	Пр	Динамическое действие нагрузки. Динамический коэффициент. Ударное действие нагрузки. Понятие об усталостном разрушении и его причины. Понятие о пределе выносливости.	4	2	ПК-6 ОПК-6	Л1.2 Л1.3Л2.3Л3.5 Л3.6	0	
4.15	Ср	Динамическое действие нагрузки. Динамический коэффициент. Ударное действие нагрузки. Понятие об усталостном разрушении и его причины. Понятие о пределе выносливости.	4	1	ПК-6 ОПК-6	Л1.2 Л1.3Л2.3Л3.5 Л3.6	0	
	Раздел	Раздел 5. Детали машин						
5.1	Лек	Классификация механизмов, узлов, деталей. Основы проектирования механизмов, стадии разработки. Требования к деталям, критерии работоспособности влияющие на их факторы.	4	0,5	ПК-6 ОПК-6	Л1.2Л2.3 Л2.6Л3.5 Л3.6	0,25	УК-1.1,УК-1.2, ОПК-2.2 лекция с текущим контролем
5.2	Пр	Валы и оси, конструкция и расчет на прочность и жесткость.	4	1	ПК-6 ОПК-6	Л1.2Л2.3 Л2.6Л3.5 Л3.6	0	УК-1.1,УК-1.2, ОПК-2.2
5.3	Ср	Валы и оси, конструкция и расчет на прочность и жесткость.	4	1	ПК-6 ОПК-6	Л1.2Л2.3 Л2.6Л3.5 Л3.6	0	УК-1.1,УК-1.2, ОПК-2.2
5.4	Лек	Механические передачи: зубчатые, червячные, планетарные, волновые, рычажные, фрикционные, ременные, цепные. Передачи винт-гайка.	4	1	ПК-6 ОПК-6	Л1.2Л2.3 Л2.6Л3.5 Л3.6	0,2	лекция с текущим контролем
5.5	Пр	Подшипники качения и скольжения, выбор и расчеты на прочность. Уплотнительные устройства. конструкции подшипников.	4	2	ПК-6 ОПК-6	Л1.2Л2.3 Л2.6Л3.5 Л3.6	0,5	работа в малых группах
5.6	Ср	Механические передачи: зубчатые, червячные, планетарные, волновые, рычажные, фрикционные, ременные, цепные. Передачи винт-гайка.	4	2	ПК-6 ОПК-6	Л1.2Л2.3 Л2.6Л3.5 Л3.6	0	

5.7	Лек	Соединение деталей: резьбовые, заклепочные, сварные, паяные, клеевые с натягом, шпоночные, зубчатые, штифтовые, клеммовые, профильные. Конструкция и расчеты соединений на прочность. Упругие элементы.	4	0,5	ПК-6 ОПК-6	Л1.2Л2.3 Л2.6Л3.5 Л3.6	0,25	лекция с текущим контролем
5.8	Пр	Муфты механических приводов. Корпусные детали механизмов. Конструкторская документация.	4	1	ПК-6 ОПК-6	Л1.2Л2.3 Л2.6Л3.5 Л3.6	0,25	работа в малых группах
5.9	Ср	Соединение деталей: резьбовые, заклепочные, сварные, паяные, клеевые с натягом, шпоночные, зубчатые, штифтовые, клеммовые, профильные. Конструкция и расчеты соединений на прочность. Упругие элементы.	4	1	ПК-6 ОПК-6	Л1.2Л2.3 Л2.6Л3.5 Л3.6	0	
5.10	Экзамен		4	27	ПК-6 ОПК-6	Л1.1 Л1.2 Л1.3Л2.1 Л2.2 Л2.3 Л2.4 Л2.5Л3.1 Л3.2 Л3.3 Л3.4 Л3.5 Л3.6	0	

5. ОБРАЗОВАТЕЛЬНЫЕ ТЕХНОЛОГИИ

Образовательные технологии с использованием активных методов обучения (лекция – беседа, лекция – дискуссия, проблемная лекция, лекция-визуализация, лекция с заранее запланированными ошибками, лекция – пресс-конференция, лекция с разбором конкретных ситуаций, лекция-консультация, занятия с применением затрудняющих условий, методы группового решения творческих задач, метод развивающейся кооперации)

Технология коллективного взаимодействия (работа в малых группах) (самостоятельное изучение обучающимися нового материала посредством сотрудничества в малых группах, дает возможность всем участникам участвовать в работе, практиковать навыки сотрудничества, межличностного общения)

6. ФОНД ОЦЕНОЧНЫХ СРЕДСТВ

6.1. Контрольные вопросы и задания

Вопросы текущего контроля:

1. Что такое статика?
2. Что такое равновесие тел?
3. От чего зависит состояние равновесия тела?
4. Какая задача является статически определимой?
5. Какое тело называется абсолютно твердым?
6. От чего зависит равновесие тела?
7. Что такое кинематика?
8. Что понимается под движением в механике?
9. В чем состоит основная задача кинематики точки?
10. Способы задания движения точки.
11. Какое движение твердого тела называется поступательным? Какими свойствами оно обладает? Записать уравнения поступательного движения твердого тела.
12. Какое движение твердого тела называется вращательным? Записать уравнения вращательного движения твердого тела.
13. Какое движение твердого тела называется плоскопараллельным? Составить уравнения этого движения.
14. Какими параметрами определяется положение плоской фигуры на плоскости?
15. Какое движение точки называется абсолютным и какое относительным?
16. Как определяется абсолютная скорость точки в сложном движении?
17. Как определяется абсолютное ускорение точки при поступательном и непоступательном переносном движениях?
18. Что называется динамикой?

19. Прямая и обратная задача динамики.
20. Движение точки под действием переменных сил.
21. Теорема об изменении количества движения точки.
22. Теорема об изменении момента количества движения точки.
23. Теорема об изменении кинетической энергии точки.
24. Силы инерции и моменты сил инерции.
25. Сформулировать принцип Даламбера.
26. Сформулировать принцип возможных перемещений.
27. Что называют возможным перемещением механической системы?

6.2. Темы письменных работ

Не предусмотрено

6.3. Фонд оценочных средств

Экзаменационные вопросы:

1. Статика
 - 1.1 Свободные и несвободные тела.
 - 1.2 Связи и их реакции.
 - 1.3 Момент силы относительно точки и оси.
 - 1.4 Главный вектор и главный момент системы сил.
 - 1.5 Условия и уравнения равновесия систем сил.
 - 1.6 Пара сил.
 - 1.7 Система сочлененных тел.
 - 1.8 Расчет ферм.
 - 1.9 Центр параллельных сил.
 - 1.10 Центр тяжести тела.
 - 1.11 Методы определения положения центра тяжести.
2. Кинематика
 - 2.1. Кинематика точки.
 - 2.2. Скорость и ускорение точки при координатном и естественном способах задания движения.
 - 2.3. Поступательное и вращательное движения твердого тела, уравнения движения, скорость и ускорение точек тела.
 - 2.4. Сложное движение точки: абсолютное, относительное и переносное движения точки, теорема о сложении скоростей и ускорений точки, ускорение Кориолиса.
 - 2.5. Плоскопараллельное движение твердого тела: уравнения движения, мгновенный центр скоростей (м.ц.с.) и определение скоростей точек тела по м.ц.с.
3. Динамика
 - 3.1. Динамика материальной точки, две основные задачи динамики материальной точки.
 - 3.2. Механическая система, внешние и внутренние силы, свойства внутренних сил, момент инерции, радиус инерции, теорема о моментах инерции относительно параллельных осей.
 - 3.3. Общие теоремы динамики.
 - 3.4. Количество движения, теорема об изменении количества движения.
 - 3.5. Кинетический момент, теорема об изменении кинетического момента.
 - 3.6. Работа силы и момента силы, мощность.
 - 3.7. Теорема об изменении кинетической энергии.
 - 3.8. Принцип Даламбера для материальной точки (метод кинестатики).
 - 3.9. Сила инерции.
 - 3.10. Возможные перемещения, возможная работа.
 - 3.11. Принцип возможных перемещений.
4. Сопротивление материалов
 - 4.1. Введение в сопротивление материалов – тела абсолютно жесткие и деформируемые, гипотезы о свойствах материалов, силы - внешние(сосредоточенные и распределенные) и внутренние, формы тел, изучаемых в сопротивлении материалов.
 - 4.2. Понятия – напряжение и напряженное состояние, напряжения – нормальные и касательные.
 - 4.3. Понятия – деформации линейные и угловые, деформированное состояние.
 - 4.4. Основные принципы в сопротивлении материалов: принцип начальных размеров, принцип независимости действия сил, принцип Сен-Венана.
 - 4.5. Внутренние силовые факторы в поперечных сечениях стержня. Зависимости между напряжениями и внутренними силовыми факторами. Виды нагружения стержня.
 - 4.6. Растяжение (сжатие) прямого стержня. Вывод основных зависимостей (формул) для определения напряжений, деформаций и перемещений.
 - 4.7. Потенциальная энергия деформации и работа внешних сил при растяжении (сжатии) прямого стержня. Удельная потенциальная энергия деформации.
 - 4.8. Механические характеристики пластичных материалов при растяжении.
 - 4.9. Механические характеристики хрупких материалов при растяжении.
 - 4.10. Механические характеристики пластичных и хрупких материалов при сжатии.
 - 4.11. Технические (условные) характеристики материалов при растяжении и сжатии: предел упругости, предел пропорциональности, предел текучести.
 - 4.12. Характеристики пластичности материалов при растяжении.
 - 4.13. Расчет на прочность по допускаемым напряжениям при растяжении и сжатии: коэффициент запаса, допускаемое

напряжение, нормативный коэффициент запаса, условия прочности.
 4.14. Напряжения в наклонных площадках стержня при растяжении (сжатии).
 4.15. Статически определимые и статически неопределимые задачи растяжения (сжатия).
 4.16. Объемная деформация.
 4.17. Кручение тонкостенных открытых профилей (вывод зависимостей для определения напряжений и перемещений).
 4.18. Кручение стержня прямоугольного поперечного сечения (закон распределения напряжений по сечению, зависимости для определения напряжений и перемещений).
 4.20. Понятие о стесненном и свободном кручении.
 4.21. Потенциальная энергия деформации и работа внешних нагрузок при кручении.
 4.22. Геометрические характеристики плоских фигур – основные понятия, определение положения центра фигуры.
 4.23. Изменение моментов инерции плоской фигуры при параллельном переносе осей.
 4.24. Изменение моментов инерции плоской фигуры при повороте осей. Главные оси и главные осевые моменты инерции (вывод формул для определения положения и величин главных осевых моментов инерции).
 4.25. Моменты инерции простейших фигур (вывод формул для круга, прямоугольника, треугольника).
 4.26. Напряжения в наклонных площадках стержня при кручении (вывод формул).
 4.27. Прямой чистый изгиб. Вывод зависимостей для определения напряжений в поперечном сечении стержня и кривизны оси изогнутого стержня.
 Экзаменационные билеты 25 шт. по 2 вопроса.

6.4. Перечень видов оценочных средств

Вопросы для текущего контроля. Экзаменационные вопросы.

7. УЧЕБНО-МЕТОДИЧЕСКОЕ И ИНФОРМАЦИОННОЕ ОБЕСПЕЧЕНИЕ ДИСЦИПЛИНЫ (МОДУЛЯ)

7.1. Рекомендуемая литература

7.1.1. Основная литература

	Авторы,	Заглавие	Издательство,	Кол-во	Эл. адрес
Л1. 1	Тарг С.М.	Краткий курс теоретической механики: Учебник для вузов	Москва: Высшая школа, 2009	197	
Л1. 2	Иосилевич Г.Б., Лебедев П.А., Стреляев В.С.	Прикладная механика: Учебник для втузов	Москва: Машиностроение, 1985	130	
Л1. 3	Ковалев Н.А.	Прикладная механика: Учебник для вузов	Москва: Высшая школа, 1982	74	

7.1.2. Дополнительная литература

	Авторы,	Заглавие	Издательство,	Кол-во	Эл. адрес
Л2. 1	Яблонский А.А.	Сборник заданий для курсовых работ по теоретической механике: Учеб. пособие для вузов	Москва: Интеграл-Пресс, 2007	505	
Л2. 2	Горбач Н.И., Тульев В.А.	Теоретическая механика: Краткий справочник	Москва: ИНФРА-М, 2004	5	
Л2. 3	Эрдеди А.А., Медведев Ю.А., Эрдеди Н.А.	Техническая механика. Теоретическая механика. Сопротивление материалов: Учебник	Москва: Высшая школа, 1991	11	
Л2. 4	Бать М.И.	Теоретическая механика в примерах и задачах в 3 т. Т.1. Статистика и кинематика: учеб. пособие для вузов	Москва : Наука, 1990	130	
Л2. 5	Бать м.И.	Теоретическая механика в примерах и задачах в 3 т. Т.2. Динамика: учебное пособие для вузов	Москва : Наука, 1991	120	
Л2. 6	Беляев В.Н., Богатырев И.С., Буланже А.В., Решетов Д.Н.	Детали машин. Атлас конструкций: Учебное пособие для вузов	Москва: Машиностроение, 1979	20	

	Авторы,	Заглавие	Издательство,	Кол-во	Эл. адрес
Л2. 7	Мещерский И.В., Бутенин Н.В.	Сборник задач по теоретической механике: Учебное пособие для втузов	Москва: Наука, 1986	836	
Л2. 8	Беляев Н.Н., Белявский Л.А., Кипнис Я.И., Кушелев Н.Ю.	Сборник задач по сопротивлению материалов: Учебное пособие для втузов	Москва: Наука, 1970	97	
Л2. 9	Диевский В.А., Диевский А.В.	Теоретическая механика. Интернет-тестирование базовых знаний: учебное пособие	Санкт-Петербург: Лань, 2010	22	

7.1.3. Методические разработки

	Авторы,	Заглавие	Издательство,	Кол-во	Эл. адрес
Л3. 1	Гончарова Л.М., Кулехова Г.М.	Теоретическая механика. Динамика: Учеб. пособие	Братск: БрГУ, 2006	73	
Л3. 2	Семенова Л.Г.	Теоретическая механика. Кинематика: учебное пособие	Братск: БрГУ, 2007	76	
Л3. 3	Белокобыльский С.В., Захаров Н.М., Коронатов В.А., Поскребышев В.А.	Теоретическая механика. Динамика. Сборник заданий для расчетно-графических работ: Учебное пособие	Братск: БрГУ, 2009	99	
Л3. 4	Белокобыльский С.В., Гончарова Л.М., Кашуба В.Б., Ситов И.С.	Теоретическая механика. Многоуровневые тестовые задания для самостоятельной работы и контроля знаний студентов: Учебное пособие	Братск: БрГУ, 2009	50	
Л3. 5	Колтунов М.А., Кравчук А.С., Майборода В.П.	Прикладная механика деформируемого твердого тела: Учеб. пособие для вузов	Москва: Высшая школа, 1983	5	
Л3. 6	Яковлев В.В., Емцев А.Н., Карпова Н.А.	Прикладная механика. Механический расчет конструкций высоковольтных воздушных линий и распределительных устройств подстанций 35-330 кВ: учебное пособие	Братск: БрГУ, 2013	88	

7.3.1 Перечень программного обеспечения

7.3.1.1	Microsoft Office Professional Plus 2010 Russian Academic OPEN 1 license No Level
7.3.1.2	Архиватор 7-Zip
7.3.1.3	Adobe Reader
7.3.1.4	ПО "Антиплагиат"

7.3.2 Перечень информационных справочных систем

7.3.2.1	ИСС "Кодекс". Информационно-справочная система
7.3.2.2	Издательство "Лань" электронно-библиотечная система
7.3.2.3	«Университетская библиотека online»
7.3.2.4	Электронный каталог библиотеки БрГУ
7.3.2.5	Электронная библиотека БрГУ
7.3.2.6	Информационная система "Единое окно доступа к образовательным ресурсам"
7.3.2.7	Научная электронная библиотека eLIBRARY.RU

8. МАТЕРИАЛЬНО-ТЕХНИЧЕСКОЕ ОБЕСПЕЧЕНИЕ ДИСЦИПЛИНЫ (МОДУЛЯ)

2201	читальный зал №1	Учебная мебель Оборудование 10- ПК i5-2500/H67/4Gb (монитор TFT19 Samsung); принтер HP Laser Jet P2055D
3315	Лекционная аудитория (мультимедийный класс)	1. Учебная мебель 2. Интерактивная доска «SMART» 3. Интерактивный планшет Wacom RL-2200 4. Системный блок РЧ-351
3316	Дисплейный класс	1. Учебная мебель 2. 16-Монитор 17" LG L1753-SF 3. 16-Системный блок AMD 690G, Seagate 250Gb, DIMM 2*512Mb, DVDRV, FDD 4. Принтер лазерный HP Laser Jet P2015 A4

9. МЕТОДИЧЕСКИЕ УКАЗАНИЯ ДЛЯ ОБУЧАЮЩИХСЯ ПО ОСВОЕНИЮ ДИСЦИПЛИНЫ (МОДУЛЯ)

Приступая к изучению новой учебной дисциплины, обучающиеся должны ознакомиться с учебной программой, учебной, научной и методической литературой, имеющейся в библиотеке ФГБОУ ВО «БрГУ», получить в библиотеке рекомендованные учебники и учебно-методические пособия, завести новую тетрадь для конспектирования лекций и работы с первоисточниками.

В ходе лекционных занятий вести конспектирование учебного материала. Обращать внимание на категории, формулировки, раскрывающие содержание тех или иных явлений и процессов, научные выводы и практические рекомендации. Желательно оставить в рабочих конспектах поля, на которых делать пометки из рекомендованной литературы, дополняющие материал прослушанной лекции, а также подчеркивающие особую важность тех или иных теоретических положений. Задавать преподавателю уточняющие вопросы с целью уяснения теоретических положений, разрешения спорных ситуаций.

В ходе подготовки к практическим занятиям изучить основную литературу, ознакомиться с дополнительной литературой. При этом учесть рекомендации преподавателя и требования учебной программы. Дорабатывать свой конспект лекции, делая в нем соответствующие записи из литературы, рекомендованной преподавателем и предусмотренной учебной программой. В ходе практических занятий принимать активное участие в обсуждении учебных вопросов: выступать с докладами, рефератами согласно теме практического занятия. В ходе своего выступления использовать технические средства обучения, доску и мел. С целью более глубокого усвоения изучаемого материала задавать вопросы преподавателю. После подведения итогов практического занятия устранить недостатки, отмеченные преподавателем.

При подготовке к экзамену (в конце семестра) повторять пройденный материал в строгом соответствии с учебной программой, примерным перечнем учебных вопросов, выносящихся на экзамен и содержащихся в данной программе. Использовать конспект лекций и литературу, рекомендованную преподавателем. Обратит особое внимание на темы учебных занятий, пропущенных студентом по разным причинам. При необходимости обратиться за консультацией и методической помощью к преподавателю.

В учебном процессе выделяют два вида самостоятельной работы: - аудиторная; - внеаудиторная. Аудиторная самостоятельная работа по дисциплине выполняется на учебных занятиях под непосредственным руководством преподавателя и по его заданию. Внеаудиторная самостоятельная работа выполняется обучающимся по заданию преподавателя, но без его непосредственного участия. Содержание внеаудиторной самостоятельной определяется в соответствии с рекомендуемыми видами заданий согласно примерной и рабочей программ учебной дисциплины. Видами заданий для внеаудиторной самостоятельной работы являются: - для овладения знаниями: чтение текста (учебника, первоисточника, дополнительной литературы), составление плана текста, графическое изображение структуры текста, конспектирование текста, выписки из текста, работа со словарями и справочниками, ознакомление с нормативными документами, использование аудио- и видеозаписей, компьютерной техники и Интернета и др.

Для закрепления и систематизации знаний: работа с конспектом лекции, обработка текста, повторная работа над учебным материалом (учебника, первоисточника, дополнительной литературы, аудио и видеозаписей, составление плана, ответ на контрольные вопросы, заполнение рабочей тетради, аналитическая обработка текст;

Для формирования умений: решение задач и упражнений по образцу, решение вариативных задач, схем, выполнение расчетов, решение ситуационных (профессиональных) задач с использованием аудио- и видеотехники и др. Самостоятельная работа осуществляется индивидуально или группами студентов в зависимости от цели, объема, конкретной тематики самостоятельной работы, уровня сложности, уровня умений студентов. Контроль результатов внеаудиторной самостоятельной работы обучающихся может осуществляться в пределах времени, отведенного на обязательные учебные занятия по дисциплине и внеаудиторную самостоятельную работу студентов по дисциплине, может проходить в письменной, устной или смешанной форме.